PUDU D9

普渡首款全尺寸双足人形机器人

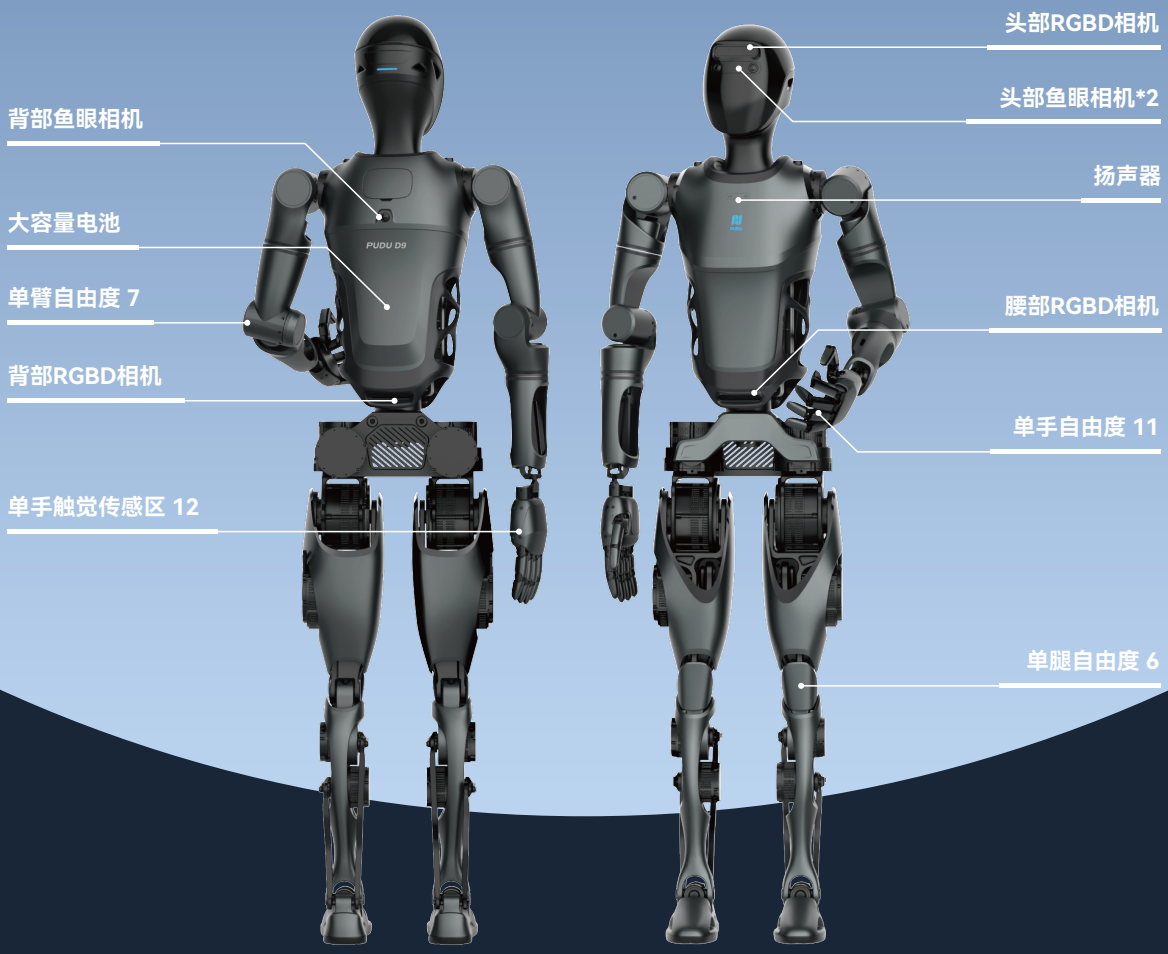
The First Full-sized Bipedal Humanoid Robot by Pudu Robotics

- **仿人双足设计**
  Human-like Bipedal Design
- **视觉语义导航方案** [1]
  Visual Semantic Navigation Solution
- **高负重比仿生臂**
  High Payload Bionic Arm
- **持续成长的端到端执行力** [2]
  Scalable End-to-end Capability
- **多模态高精度感知**
  Multi-modal High-precision Perception
- **自然人机交互** [3]
  Natural Human-robot Interaction



[1] 当前销售版本不含导航能力。
[2][3] 产品持续迭代，具体功能以最新版本产品说明为准。

PUDU



声明:

1. 产品宣传资料中，部分示例功能暂不开放给客户，具体以最新版本产品说明为准。
2. 产品持续迭代优化，发货版本可能与宣传内容略有不同，请于购买前与销售人员沟通确认，以实际收货为准。

PUDU D9 参数

身高/重量	170 cm / 65 kg
腿长	大腿 325 mm / 小腿 383 mm
手臂长度	臂长 580 mm / 手长 220 mm
自由度	整机自由度 42 / 单腿自由度 6 / 单臂自由度 7
灵巧手（PUDU DH11）	12 个触觉传感区域 / 主动自由度 6 / 被动自由度 5
关节最大扭矩	352 N・m
最大负载能力	20 kg / 单臂 10 kg（实验测试环境）
传感器	RGB、RGBD、触觉传感器、IMU
算力	275 TOPS
电池	15 Ah（0.72 kWh）
扬声器	立体声

PUDU DH11 （11自由度五指灵巧手）

自由度	11 DOF（6 主动）
重量	500 g
触觉传感器区域	12 个
感应矩阵点数	1018 个
单指最大握力	30 N
单手最大提拉负载	40 Kg
四指执行速度	150 °/s
拇指执行速度	191 °/s



400-0826-660
普渡机器人
global_sales@pudutech.com